

PROBLEMA 5.76

**Moto su una guida ellittica \*\***

Un punto materiale di massa  $m$  è vincolato a muoversi nel piano su una guida ellittica descritta dalle equazioni parametriche

$$\begin{aligned}x &= a \cos \theta \\y &= b \sin \theta\end{aligned}$$

con velocità iniziale  $v_0$ .

Determinare la reazione vincolare della guida in funzione di  $\theta$ , e il raggio di curvatura della traiettoria. Discutere il caso particolare  $a = b = R$ .

**Soluzione**

Dato che in assenza di attrito la guida non può esercitare forze nella direzione tangente il modulo della velocità si conserva e quindi vale sempre  $v_0$ . Possiamo quindi scrivere

$$\begin{aligned}\dot{x} &= -a\dot{\theta} \sin \theta \\ \dot{y} &= b\dot{\theta} \cos \theta\end{aligned}$$

da cui ricaviamo il versore tangente alla traiettoria:

$$\hat{\tau} = \frac{1}{\sqrt{a^2 \sin^2 \theta + b^2 \cos^2 \theta}} \begin{pmatrix} -a \sin \theta \\ b \cos \theta \end{pmatrix}$$

e inoltre

$$v_0^2 = \dot{x}^2 + \dot{y}^2 = \dot{\theta}^2 (a^2 \sin^2 \theta + b^2 \cos^2 \theta) \quad (5.76.1)$$

Il vettore velocità si può scrivere nella forma  $\vec{v} = v_0 \hat{\tau}$ . Possiamo allora calcolare l'accelerazione:

$$\vec{a} = v_0 \frac{d\hat{\tau}}{dt} = \frac{v_0 \dot{\theta}}{\sqrt{a^2 \sin^2 \theta + b^2 \cos^2 \theta}} \left[ \begin{pmatrix} -a \cos \theta \\ -b \sin \theta \end{pmatrix} - \frac{(a^2 - b^2) \sin \theta \cos \theta}{(a^2 \sin^2 \theta + b^2 \cos^2 \theta)} \begin{pmatrix} -a \sin \theta \\ b \cos \theta \end{pmatrix} \right]$$

Svolgendo i calcoli e utilizzando l'equazione (5.76.1) troviamo

$$\vec{N} = m\vec{a} = -\frac{mabv_0^2}{(a^2 \sin^2 \theta + b^2 \cos^2 \theta)^2} \begin{pmatrix} b \cos \theta \\ a \sin \theta \end{pmatrix}.$$

Notare che l'accelerazione è normale alla traiettoria:  $\vec{N} \cdot \hat{\tau} = 0$ , possiamo quindi estrarre dall'espressione precedente il versore normale:

$$\hat{n} = \frac{1}{\sqrt{a^2 \sin^2 \theta + b^2 \cos^2 \theta}} \begin{pmatrix} b \cos \theta \\ a \sin \theta \end{pmatrix}$$

e scrivere

$$\vec{N} = -\frac{mabv_0^2}{(a^2 \sin^2 \theta + b^2 \cos^2 \theta)^{3/2}} \hat{n}.$$

Confrontando con l'espressione dell'accelerazione normale in termini del raggio di curvatura,  $v_0^2/\rho$ , troviamo

$$\rho = \frac{(a^2 \sin^2 \theta + b^2 \cos^2 \theta)^{3/2}}{ab}.$$

Utilizzando coordinate polari possiamo trovare la componente radiale della reazione vincolare:

$$N_r = \vec{N} \cdot \hat{e}_r = -\frac{mabv_0^2 (b \cos^2 \theta + a \sin^2 \theta)}{(a^2 \sin^2 \theta + b^2 \cos^2 \theta)^2}$$

e la componente diretta come  $\hat{e}_\theta$ :

$$N_\theta = \vec{N} \cdot \hat{e}_\theta = -\frac{mabv_0^2 (b - a) \sin \theta \cos \theta}{(a^2 \sin^2 \theta + b^2 \cos^2 \theta)^2}.$$

Il caso particolare  $a = b = R$  corrisponde a una guida circolare di raggio  $R$ . Abbiamo

$$\vec{N} = -\frac{mv_0^2}{R} \hat{e}_r$$

e

$$\rho = R.$$