

PROBLEMA 6.19

**Cilindro su piano inclinato \*\***

Il cilindro in figura viene lasciato cadere sul piano inclinato in Figura 6.6 con velocità iniziale  $v_0$  e velocità angolare iniziale  $\omega_0$ . Tra piano e cilindro si ha attrito con coefficienti statici e dinamici  $\mu_s, \mu_d$ . Determinare in quali condizioni dopo un tempo sufficiente il cilindro mantiene un moto di puro rotolamento.

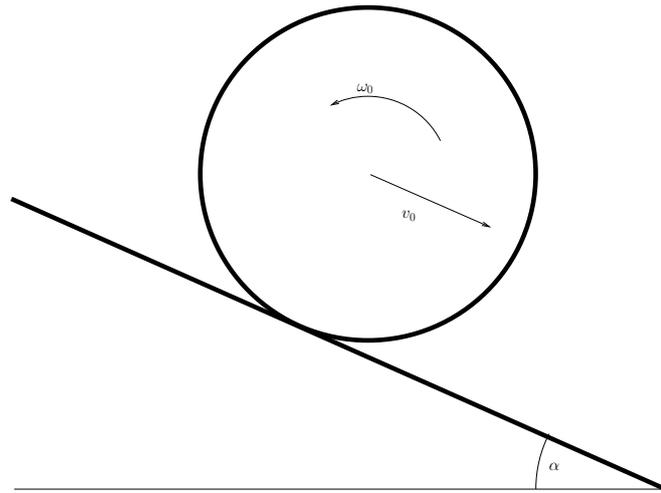


Figura 6.6.: Il cilindro considerato nel problema, con velocità del centro di massa e velocità angolare iniziali arbitrarie.

**Soluzione**

Scriviamo le equazioni del moto per il cilindro. Per l'accelerazione in direzione parallela al piano abbiamo

$$M\dot{v} = F_a + Mg \sin \alpha$$

e in direzione perpendicolare

$$0 = N - Mg \cos \alpha$$

La seconda equazione cardinale da invece

$$I\dot{\omega} = RF_a$$

Per la forza di attrito si devono distinguere tre casi, a seconda che la velocità del cilindro al punto di contatto sia positiva, negativa o nulla. Questa si scrive anzitutto

$$v_c = v + R\omega$$

e quindi avremo

$$M\dot{v} = -\mu_d N + Mg \sin \alpha \quad (6.19.1)$$

$$I\dot{\omega} = -\mu_d NR \quad (6.19.2)$$

per  $v_c > 0$ ,

$$M\dot{v} = F_s + Mg \sin \alpha \quad (6.19.3)$$

$$I\dot{\omega} = F_s R \quad (6.19.4)$$

per  $v_c = 0$  (con  $|F_s| < \mu_s N$ ) e

$$M\dot{v} = \mu_d N + Mg \sin \alpha \quad (6.19.5)$$

$$I\dot{\omega} = \mu_d NR \quad (6.19.6)$$

per  $v_c < 0$ . In ciascun caso  $N = Mg \cos \alpha$ . Combinando le equazioni precedenti possiamo scrivere delle equazioni per  $v_c$ :

$$\dot{v}_c = -\mu_d a + g \sin \alpha \quad v_c > 0$$

$$\dot{v}_c = \frac{F_s}{N} a + g \sin \alpha \quad v_c = 0$$

$$\dot{v}_c = \mu_d a + g \sin \alpha \quad v_c < 0$$

dove

$$a = N \left( \frac{1}{M} + \frac{R^2}{I} \right) = 3g \cos \alpha \quad (6.19.7)$$

Abbiamo diversi possibili scenari, riassunti in Figura 6.7.

Se  $\mu_d > \frac{1}{3} \tan \alpha$  la velocità del punto di contatto diminuisce (linearmente nel tempo) se positiva, e aumenta (sempre linearmente) se negativa. Questo significa che in un tempo finito avremo  $v_c = 0$ , indipendentemente dalle condizioni iniziali. Per consistenza dovrà essere  $\dot{v}_c = 0$ , cioè

$$|F_s| = \frac{N}{3} \tan \alpha < \mu_s N$$

che è assicurato dato che  $\mu_s > \mu_d$ .

Se  $\mu_d = \frac{1}{3} \tan \alpha$  una velocità del punto di contatto inizialmente positiva rimane costante, quindi non si arriva a rotolamento puro se  $v_0 + \omega_0 R > 0$ . Invece se la velocità del punto di contatto è inizialmente negativa, cresce linearmente e si arriva a rotolamento puro in un tempo finito.

Infine se  $\mu_d < \frac{1}{3} \tan \alpha$  la velocità del punto di contatto cresce comunque linearmente nel tempo. Quindi se  $v_0 + \omega_0 R > 0$  non si arriverà mai a rotolamento puro. Se  $v_0 + \omega_0 R \leq 0$  invece si arriverà in un tempo finito ad esso, e la condizione perchè questo continui si scrive ancora

$$\mu_s > \frac{1}{3} \tan \alpha$$

ma non è automaticamente assicurata da  $\mu_s > \mu_d$ . Se  $\mu_s < \frac{1}{3} \tan \alpha$  la velocità del punto di contatto continuerà ad aumentare.

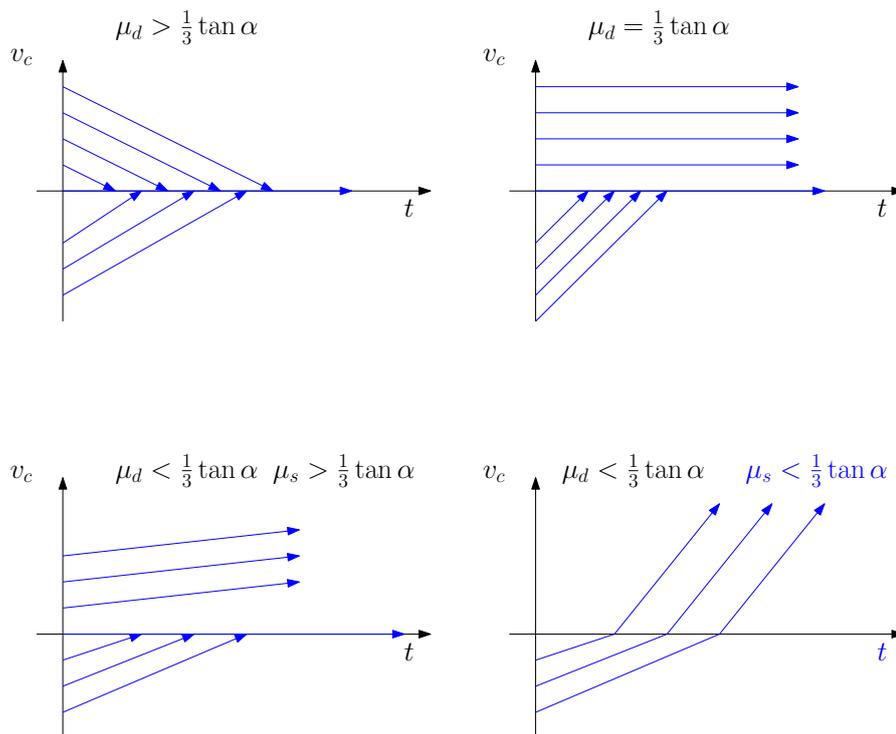


Figura 6.7.: Evoluzione della velocità del punto di contatto tra cilindro e piano, per diversi possibili valori di  $\mu_d$ , e delle condizioni iniziali.