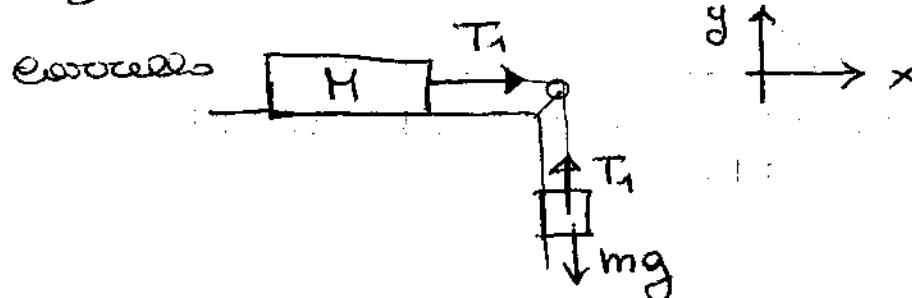


(1)

ESERCIZIO 1

1) Tra corico e correlli non c'è attrito



$$T_1 - mg = -ma_1$$

$M$  e  $m$  si muovono con la stessa accelerazione  $a_1$ , perché sono legate tramite un filo inestensibile

$$T_1 = Ma_1$$

Il corico non è soggetto a nessuna forza, quindi la sua accelerazione è  $= 0$  (resta fermo mentre il correlli scorre verso destra)

$$\Rightarrow T_1 = m(g - a_1)$$

$$Ma_1 = mg - ma$$

$$(M+m)a_1 = mg$$

$$a_1 = \frac{m}{M+m}g$$

$$a_1 = \frac{2}{120+2} \cdot 9,81 \frac{m}{s^2} = 0,161 \frac{m}{s^2}$$

$$a_1 = 0,16 \frac{m}{s^2}$$

2 cifre significative

$$T_1 = Ma_1 \Rightarrow$$

$$T_1 = \frac{mM}{M+m}g$$

$$T_1 = \frac{2 \cdot 120}{120+2} \cdot 9,81 \text{ N} = 19,3 \text{ N}$$

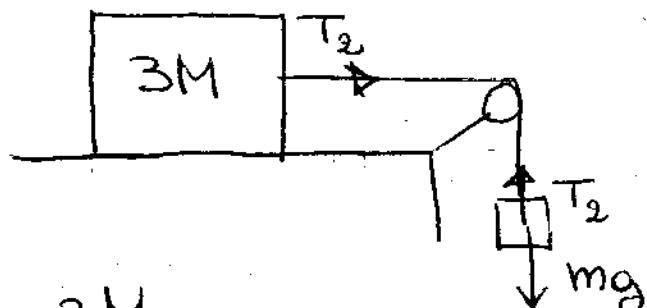
(2)

$$T_1 = 20 \text{ N}$$

2 cifre significative

- 2) Se il carico non si muove rispetto al carrello perciò tratta di come un unico blocco di massa  $3M$

carico  
+  
carrello



$$\begin{cases} T_2 = 3M a_2 \\ T_2 - mg = -ma_2 \end{cases}$$

$$\rightarrow 3Ma_2 - mg = -ma_2$$

$$(3M + m)a_2 = mg$$

$$a_2 = \frac{m}{3M + m} g$$

$$a_2 = \frac{2}{3 \cdot 120 + 2} \cdot 9,81 \text{ m/s}^2 = 0,0542 \text{ m/s}^2$$

$$a_2 = 5,4 \times 10^{-2} \text{ m/s}^2$$

$$T_2 = 3Ma_2$$

$$T_2 = \frac{3mM}{3M + m} g$$

$$T_2 = \frac{3 \cdot 2 \cdot 120}{360+2} \cdot 9,81 N = 19,51 N \quad (3)$$

$$T_2 = 20 N \quad 2 \text{ cifre significative}$$

3) Il conico non muove con accelerazione  $a_2$ , quindi la forza di attrito statico che è ad esso applicata vale  $F_s = \mu_s N$

Poiché deve essere sempre  $F_s \leq \mu_s N$

massa  
del  
carico  
accel.  
del  
carico

con  $N = 2Mg$  forza normale applicata  
al conico

$$\Rightarrow \cancel{2Ma_2} \leq \mu_s \cdot \cancel{2Mg}$$

$$a_2 \leq \mu_s g$$

$$\mu_s \geq \frac{a_2}{g}$$

Quindi

$$\mu_{s\min} = \frac{a_2}{g}$$

$$\mu_{s\min} = \frac{m}{3M+m}$$

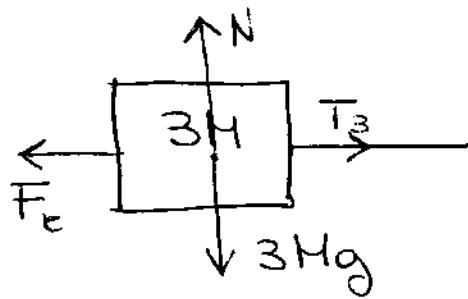
$$\mu_{s\min} = \frac{2}{360+2} = 0,00552$$

$$\mu_{s\min} = 0,0055 = 5,5 \times 10^{-3}$$

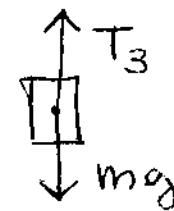
4) In questo caso sulla massa  $3M$  agisce la forza di attrito dinamico diretta verso sinistra

# Diagramma di corpo libero:

(4)



$\Rightarrow a$



$T_3 = \text{tensione del filo}$

$$F_k = \mu_k N$$

$$N = 3Mg$$

Le masse  $m$  e  $3M$  si muovono con le stesse accelerazioni poiché sono collegate tra loro da un filo inestensibile.

$$\begin{cases} T_3 - F_k = 3Ma \\ mg - T_3 = ma \quad \rightarrow \quad T_3 = mg - ma \end{cases}$$

$$mg - ma - \mu_k 3Mg = 3Ma$$

$$(3M + m)a = mg - 3\mu_k Mg$$

$$a = \frac{(m - 3\mu_k M)}{3M + m} g$$

motore uniformemente accelerato

$$\{ v = v_0 + at$$

$$\{ s = s_0 + v_0 t + \frac{1}{2} a t^2 \quad \text{con } v_0 = 0$$

$$\{ v = a t$$

$$\{ s = s_0 + \frac{1}{2} a t^2 \quad s - s_0 = \frac{1}{2} a t^2$$

(5)

$$L = \frac{1}{2} a t^2 \Rightarrow t = \sqrt{\frac{2L}{a}}$$

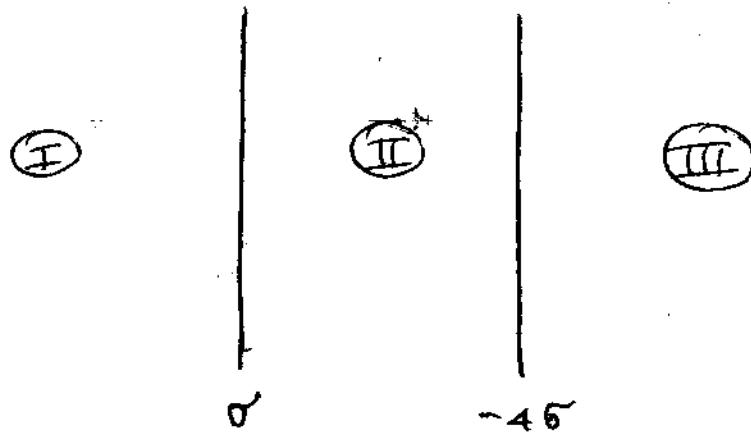
$$\Rightarrow v = at = a \cdot \sqrt{\frac{2L}{a}} = \sqrt{2aL}$$

$$v = \sqrt{\frac{2(m - 3\mu_k M)}{3M + m} g L}$$

$$v = \sqrt{\frac{2 \cdot (2 - 3 \cdot 9,001 \cdot 120)}{3 \cdot 120 + 2} \cdot 9,81 \cdot 10} \text{ m/s}$$

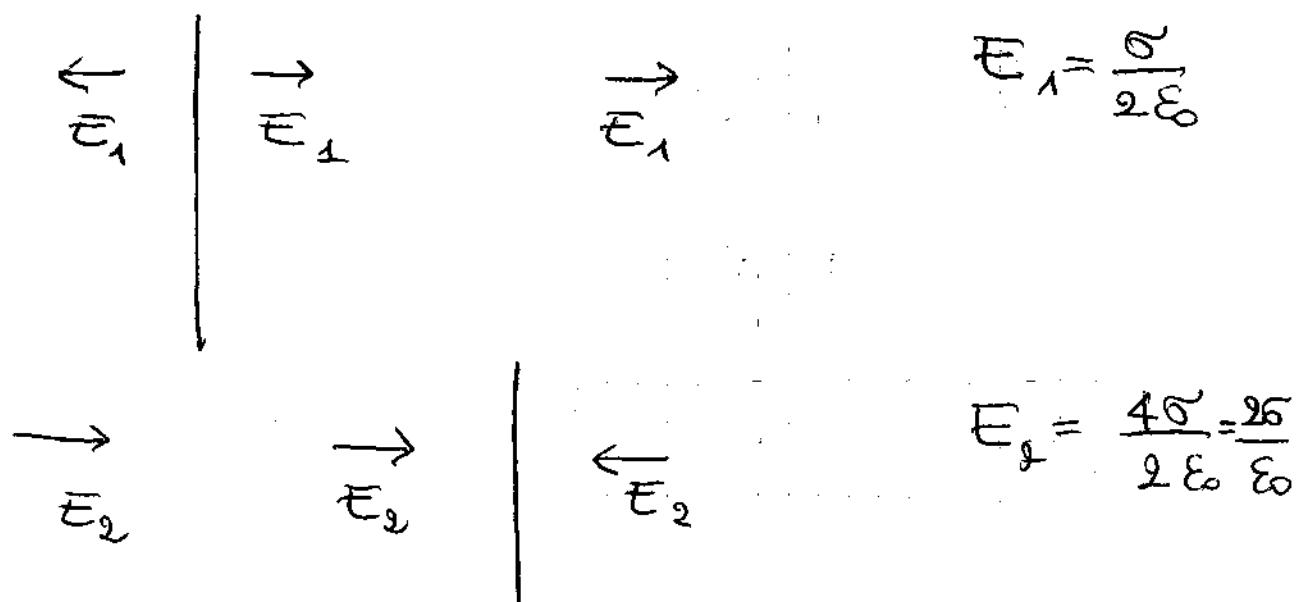
$$v = \sqrt{0,8889} \text{ m/s} = 0,9428 \text{ m/s} \approx 0,94 \text{ m/s}$$

### Esercizio 2



1)

Princípio di sovrapposizione:  $\vec{E}_{\text{TOT}} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2$  con  $\vec{E}_1$  ed  $\vec{E}_2$  i campi elettrici generati dalle due piastre separate.



6

$$\text{I) } \vec{E}_{\text{TOT}} = (E_2 - E_1) \hat{x} = \left( \frac{25}{\epsilon_0} - \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \right) \hat{x} = \boxed{\frac{3}{2} \frac{\sigma}{\epsilon_0} \hat{x}}$$

$$\text{II) } \vec{E}_{\text{TOT}} = (E_2 + E_1) \hat{x} = \left( \frac{25}{\epsilon_0} + \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \right) \hat{x} = \boxed{\frac{5}{2} \frac{\sigma}{\epsilon_0} \hat{x}}$$

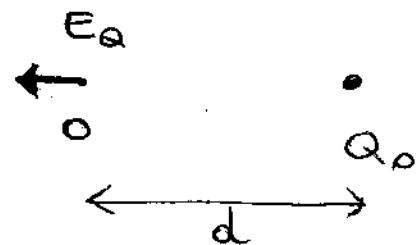
$$\text{III) } \vec{E}_{\text{TOT}} = (E_1 - E_2) \hat{x} = \left( \frac{\sigma}{2\epsilon_0} - \frac{25}{\epsilon_0} \right) \hat{x} = \boxed{-\frac{3}{2} \frac{\sigma}{\epsilon_0} \hat{x}}$$

2) le palle O è di equilibrio se il campo elettrico nel punto O è  $= \phi$ .

$$\vec{E}_{\text{TOT}}^{\text{II}} + \vec{E}_{Q_0} = 0$$

contributo  
dovuto alla  
carica  $Q_0$

$$E_Q = \frac{Q_0}{4\pi\epsilon_0 d^2}$$



$$\vec{E}_Q = - \frac{Q_0}{4\pi\epsilon_0 d^2} \hat{x}$$

$$\Rightarrow \frac{5}{2} \frac{\sigma}{\epsilon_0} - \frac{Q_0}{4\pi\epsilon_0 d^2} = 0$$

$$\frac{5}{2} \sigma = \frac{Q_0}{4\pi d^2}$$

$$Q_0 = \frac{4\pi d^2 \cdot 5 \sigma}{8}$$

$$\boxed{Q_0 = 10\pi d^2 \sigma}$$

$$Q_0 > 0$$

3) Conseguenze dell' energia totale (meccanica eletrostatica)

$$E_0 = E_C$$

$$E_0 = \frac{1}{2}mv^2 + qV_0 + q$$

$$E_C = qV_C$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2}mv^2 + qV_0 = qV_C$$

$$\frac{1}{2}mv^2 = q(V_C - V_0)$$

$$v^2 = \frac{2q}{m}(V_C - V_0)$$

$$V_C - V_0 = (V_C - V_0)_{\text{piani}} + (V_C - V_0)_{\text{caica}}$$

utilizzando il principio di sovrapposizione per la differenza di potenziale

$$-(V_C - V_0)_{\text{piani}} = \int_c^0 \vec{E}^{\text{II}}(x) dx = \int_c^0 \frac{5}{2} \frac{\sigma}{\epsilon_0} dx =$$

$$= \frac{5}{2} \frac{\sigma}{\epsilon_0} \left(0 - \frac{d}{2}\right) = - \frac{5}{4} \frac{\sigma d}{\epsilon_0}$$

$$(V_C - V_0)_{\text{caica}} = \int_c^0 \frac{Q_0}{4\pi\epsilon_0 r^2} dr = \int_c^{d/2} \frac{Q_0}{4\pi\epsilon_0 r^2} dr =$$

$$= \frac{Q_0}{4\pi\epsilon_0} \left[-\frac{1}{r}\right]_{d/2}^d = \frac{Q_0}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{2}{d} - \frac{1}{d}\right)$$

$$\Rightarrow (V_c - V_0) = - \frac{5}{4} \frac{\sigma d}{\epsilon} + \frac{Q_0}{4\pi\epsilon d}$$

$$v = \sqrt{\frac{2q}{4m\epsilon} \left( \frac{Q_0}{\pi d} - 5\sigma d \right)}$$

tenendo  $Q_0 = 10\pi d^2 \sigma$

$$v = \sqrt{\frac{q}{2m\epsilon} \cdot \left( \frac{10\pi d^2 \sigma}{\pi d} - 5\sigma d \right)} =$$

$$v = \sqrt{\frac{5q\sigma d}{2m\epsilon}}$$

- 4) Per quanto riguarda la determinazione di  $Q_0$ , il punto O è di equilibrio se ponendo in esso una corice di peso fissa.  
questa resta fissa.

Poiché  $\vec{\omega} = 0$ , la forza magnetica è  $= \phi$  e quindi per  $Q_0$  non cambia niente

$$Q_0 = 10\pi d^2 \sigma$$

Inoltre anche quando la corice è in moto, può muoversi solo lungo l'asse  $\hat{x}$ , quindi

$$v = \nu \hat{x}$$

$$\vec{F}_m = qv \times \vec{B}_0 = 0 \quad \text{perché} \quad \vec{B}_0 = B_0 \hat{x}$$

quindi anche per quanto riguarda la sollecita 3) non cambia nulla

$$v = \sqrt{\frac{5q\sigma d}{2m\epsilon}}$$

NOTA

9

Metodo schematico di rispondere alla  
domanda n° 4 dell'Esercizio 1

Teorema delle forze vive:

$$\Delta K = \sum L_i$$

$$\Delta K = K_f - K_i$$

con  $\left\{ \begin{array}{l} K_i = 0 \\ \end{array} \right.$

$$\left\{ \begin{array}{l} K_f = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}3Mv^2 \\ \text{perché} \end{array} \right.$$

si muovono alla stessa velocità

$\sum L_i = L_g + L_k$

$L_g$  = Canto delle forze peso

$L_k$  = " " " di attrito dinamico

$$L_g = -\Delta U_g = U_{g^i} - U_{g^f} = 0 - (-mgL)$$

ponendo lo zero dell'energia potenziale

gravitazionale al livello della <sup>posizione</sup> iniziale

del bloccetto m [che poi scende di L per raggiungere la posizione <sub>finale</sub>]

$\Rightarrow L_g = mgL$

$$L_k = -F_k \cdot L = -\mu_k 3MgL$$

$$\frac{1}{2}(3M+m)v^2 = mgL - 3\mu_k MgL$$

$$v^2 = \frac{2(m-3\mu_k M)gL}{3M+m}$$

$$v = \sqrt{\frac{2(m-3\mu_k M)}{3M+m} gL}$$

stesso  
risultato  
trovato  
più  
avanti