

## Meccanica Quantistica - A.A. 2012/2013

Prova scritta - 28.06.2013

Per MQI risolvere il Problema 1;

Per MQII e per il corso annuale di MQ risolvere Problema 1, 1)-3), e Problema 2.

Tempo disponibile: 3 ore

### Problema 1

- 1) Si scriva l'operatore  $T(\mathbf{k})$  che trasla l'impulso di una particella di  $\mathbf{k}$ : e.g., da  $\mathbf{p}$  a  $\mathbf{p} + \mathbf{k}$ .

Il deutone può essere considerato in prima approssimazione come un (unico) sistema legato  $p - n$  in una buca di potenziale in onda  $S$ . Sia  $-\epsilon$  l'energia di legame. Supporremo nel seguito che il raggio d'azione della forza  $p - n$  sia molto piccolo, cioè che la funzione d'onda dello stato legato possa essere approssimata dalla sua forma all'esterno della buca di potenziale. Si assumano  $m_p = m_n$ .

- 2) Nell'approssimazione detta sopra si scriva la funzione d'onda dello stato legato di deutone.
- 3) Il protone della coppia  $p - n$  riceve per urto una velocità  $v$ . L'urto è molto veloce. Qual'è la probabilità di disintegrazione del deutone in questo processo? (Fig. 1) Discutere i limiti  $v \rightarrow 0$  e  $v \rightarrow \infty$  della detta probabilità.
- 4) Supponiamo che il deutone si sia disintegrato a causa dell'urto ricevuto a  $t = 0$ . Dopo un tempo  $t$  qual'è il valor medio  $\langle \mathbf{r}^2 \rangle$  dell'elettrone del *deuterio*, che era nello stato fondamentale prima dell'urto? (Fig. 2)

### Problema 2

Un fascio di particelle neutre con momento magnetico  $\mu$  si muove *di moto rettilineo uniforme lungo l'asse  $x$ , con velocità  $v$* , soggette ad un campo magnetico  $B_0$  diretto lungo l'asse  $z$ . Le particelle hanno spin  $1/2$  e sono nell'autostato con  $s_z = -1/2$ .

Nell'intorno al punto  $x = 0$  si trova un campo magnetico lungo l'asse  $y$  schematizzabile con

$$B_y = B_1 \exp(-|x|/a) \cos(\omega t); \quad B_1 \ll B_0$$

Questa zona è indicata nel seguito come "apparato sperimentale". *N.B.*: il moto delle particelle in direzione  $x$  è qui trattato classicamente, con  $x \equiv vt$ .

- 1) Si calcoli in teoria perturbativa in  $B_1$  qual'è la probabilità di inversione dello spin nell'attraversare l'apparato sperimentale.
- 2) Si spieghi come la dipendenza da  $\omega$  del risultato possa essere utilizzata per una misura di  $\mu$  e si indichi come l'errore sulla misura dipende dalla lunghezza  $a$ .
- 3) Si supponga di costruire un esperimento in cui l'apparato precedente venga ripetuto a distanza  $b \gg a$ , prima si faccia il caso di una sola ripetizione e poi di  $N$  ripetizioni: cosa cambia rispetto alla precisione della misura?

Formule utile: 
$$\int d^3\mathbf{x} \frac{1}{r^2} e^{-\beta r} e^{i\mathbf{q}\cdot\mathbf{x}} = \frac{2\pi^2}{q} - \frac{4\pi}{q} \arctan\left(\frac{\beta}{q}\right)$$

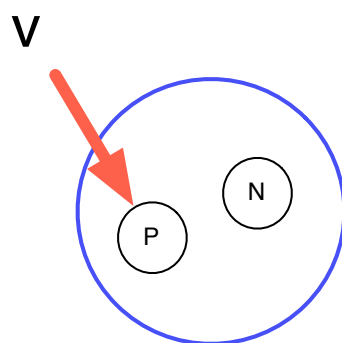


Figura 1: Deutone

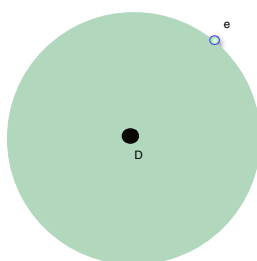


Figura 2: Deuterio

## Soluzioni

### Problema 1

1) L'operatore che aggiunge (trasla) l'impulso di una quantità  $\mathbf{p}_1$  è

$$T(\mathbf{p}_1) = e^{i\mathbf{p}_1 \mathbf{x} / \hbar},$$

in analogia con il noto operatore che trasla la posizione  $\mathbf{x}$  di  $\mathbf{x}_0$ ,

$$\hat{T}(\mathbf{r}_0) = e^{-i\hat{\mathbf{p}} \mathbf{x}_0 / \hbar}.$$

La cosa si verifica immediatamente in rappresentazione degli impulsi:

$$e^{i\mathbf{p}_1 \mathbf{x} / \hbar} \varphi(\mathbf{p}) = \exp(-\mathbf{p}_1 \frac{\partial}{\partial \mathbf{p}}) \varphi(\mathbf{p}) = \varphi(\mathbf{p} - \mathbf{p}_1) \quad (1)$$

Ad esempio se  $\varphi$  è una funzione piccata attorno al valore nullo del suo argomento, lo stato trasformato descrive uno stato con impulso  $\mathbf{p}_1$ .

Oppure, più banalmente, lavorando nella rappresentazione delle coordinate, l'operatore  $T(\mathbf{p}_1) = e^{i\mathbf{p}_1 \mathbf{x} / \hbar}$ , agendo su un autostato dell'impulso con autovalore  $\mathbf{p}$ ,

$$e^{i\mathbf{p} \mathbf{x} / \hbar}$$

dà luogo ad uno stato

$$e^{i\mathbf{p} \mathbf{x} / \hbar} \rightarrow T(\mathbf{p}_1) e^{i\mathbf{p} \mathbf{x} / \hbar} = e^{i(\mathbf{p} + \mathbf{p}_1) \mathbf{x} / \hbar},$$

che è un autostato dell'impulso con autosalone  $\mathbf{p} + \mathbf{p}_1$  !

In generale, una qualsiasi funzione d'onda può essere espressa come combinazione lineare di onde piane (autostati dell'impulso); ogni componente in  $\mathbf{p}$  riceve lo suddetto spostamento. Cioè

$$\Psi(\mathbf{r}) = \int d^3 p \varphi(\mathbf{p}) e^{i\mathbf{p} \mathbf{x} / \hbar} \quad (2)$$

$$\rightarrow T(\mathbf{p}_1) \Psi(\mathbf{r}) = \int d^3 p \varphi(\mathbf{p}) e^{i(\mathbf{p} + \mathbf{p}_1) \mathbf{x} / \hbar} = \int d^3 p \varphi(\mathbf{p} - \mathbf{p}_1) e^{i\mathbf{p} \mathbf{x} / \hbar} \quad (3)$$

che riproduce la (1).

2) Per una stato legato in onda  $S$  la funzione d'onda asintotica è, con le notazioni del testo:

$$\psi(\mathbf{x}) = A \frac{1}{r} e^{-\alpha r}; \quad \alpha = \sqrt{2\mu\epsilon} / \hbar$$

$\mu$  è la massa ridotta del sistema. La condizione di normalizzazione impone

$$4\pi A^2 \frac{1}{2\alpha} = 1 \quad (4)$$

4) Lo stato iniziale del sistema è

$$\Psi(\mathbf{R}, \mathbf{r}) = \exp(i\mathbf{P} \mathbf{R} / \hbar) \psi(r) \quad (5)$$

Indichiamo con 1, 2 il protone ed il neutrone.  $\mathbf{R}$  è la coordinata del centro di massa e  $\mathbf{P}$  l'impulso del centro di massa (si suppongono uguali le masse delle due particelle)

$$\begin{aligned} \mathbf{R} &= \frac{\mathbf{r}_1 + \mathbf{r}_2}{2}; & \mathbf{r} &= \mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2 \\ \mathbf{r}_1 &= \mathbf{R} + \frac{1}{2} \mathbf{r}; & \mathbf{r}_2 &= \mathbf{R} - \frac{1}{2} \mathbf{r} \end{aligned}$$

Per quanto visto al punto 1 la funzione immediatamente dopo l'urto è approssimabile dalla forma

$$\Psi_f = e^{im\mathbf{v}\mathbf{r}_1/\hbar} e^{i\mathbf{P}\mathbf{R}/\hbar} \psi(r) = e^{i(m\mathbf{v}+\mathbf{P})\mathbf{R}} e^{i\frac{m}{2}\mathbf{v}\mathbf{r}/\hbar} \psi(r) \quad (6)$$

In totale il sistema ha acquisito un impulso  $m\mathbf{v}$  quindi l'impulso finale dovrebbe essere

$$\mathbf{P}_f = \mathbf{P} + m\mathbf{v}$$

e confrontando con l'espressione precedente si deduce che la funzione d'onda relativa dopo l'urto è

$$\psi_f = \exp(i\mathbf{q}\mathbf{r}) \psi(r), \quad \mathbf{q} \equiv m\mathbf{v}/2.$$

La probabilità che non si ionizzi vale

$$P_0 = \left| \int \psi^2(r) e^{i\mathbf{q}\mathbf{r}} \right|^2 = A^2 \left[ \frac{2\pi^2}{q} - \frac{4\pi}{q} \arctan\left(\frac{2\alpha}{q}\right) \right] \quad (7)$$

e la probabilità di disintegrazione è

$$1 - P_0$$

in quanto il solo stato legato è quello indicato sopra. Un modo alternativo di verificare l'affermazione è di scrivere le funzioni d'onda del continuo normalizzate in un volume  $V$ .

Come verifica, non è difficile dimostrare che nel limite di piccola velocità, i.e.,  $q \rightarrow 0$ , (il limite adiabatico),  $P_0 \rightarrow 1$ , utilizzando

$$\arctan \frac{\beta}{q} \simeq \frac{\pi}{2} - \frac{q}{\beta}, \quad q \simeq 0,$$

nella (7), e ricordando la (4). Questo è consistente, come si vede direttamente dalla (7):

$$P_0 = \left| \int \psi^2(r) e^{i\mathbf{q}\mathbf{r}} \right|^2 \rightarrow \left| \int \psi^2(r) \right|^2 = 1. \quad (8)$$

$P_0$  tende a 0 invece nel limite opposto,  $q \rightarrow \infty$ .

Dopo la disintegrazione del deutone, il deuterio (l'elettrone) resta senza il protone, e non sarà più legato. Tuttavia a  $t = 0+$  la funzione d'onda resta quella del deuterio legato,

$$\psi_0 = \frac{r_B^{-3/2}}{\sqrt{\pi}} e^{-r/r_B}$$

Per calcolare  $\langle \mathbf{r}^2 \rangle$  all'istante  $t$ , conviene utilizzare lo schema di Heisenberg,

$$\langle \psi(t) | \mathbf{r}^2 | \psi(t) \rangle = \langle \psi(0) | \mathbf{r}_H^2 | \psi(0) \rangle,$$

dove

$$\mathbf{r}_H = e^{iHt/\hbar} \mathbf{r} e^{-iHt/\hbar},$$

ma visto che il sistema è ora libero,

$$\mathbf{r}_H = e^{ip^2 t/2m\hbar} \mathbf{r} e^{-ip^2 t/2m\hbar} = e^{ip^2 t/2m\hbar} i\hbar \nabla_p e^{-ip^2 t/2m\hbar} = \mathbf{r} + \frac{\mathbf{p}}{m} t$$

(doce abbiamo utilizzato la rappresentazione degli impulsi per convenienza). Dunque

$$\langle \psi(t) | \mathbf{r}^2 | \psi(t) \rangle = \langle \psi(0) | \mathbf{r}_H^2 | \psi(0) \rangle = \langle \psi(0) | \left( \mathbf{r}^2 + \frac{\mathbf{r} \cdot \mathbf{p} + \mathbf{p} \cdot \mathbf{r}}{m} t + \frac{\mathbf{p}^2}{m^2} t^2 \right) | \psi(0) \rangle.$$

Il secondo termine si annulla, mentre

$$\langle \Psi(0) | \mathbf{r}^2 | \Psi(0) \rangle = 3 r_B^2,$$

$$\langle \Psi(0) | \mathbf{p}^2 | \Psi(0) \rangle = 2m \langle \Psi(0) | H + \frac{e^2}{r} | \Psi(0) \rangle = 2m \left( -\frac{e^2}{2r_B} + \frac{e^2}{r_B} \right) = \frac{me^2}{r_B},$$

perciò

$$\langle \Psi(t) | \mathbf{r}^2 | \Psi(t) \rangle = 3 r_B^2 + \frac{e^2}{mr_B} t^2.$$

## Problema 2

La particella si muove di moto rettilineo e possiamo trascurare l'influsso sul moto del campo magnetico, quindi possiamo porre  $x = vt$ .

L'Hamiltoniana del sistema, relativa allo spin, è:

$$H = -\mu B_0 s_z - \mu B_y(t) s_y = -\frac{1}{2} \mu B_0 \begin{pmatrix} 1 & -i \frac{B_1}{B_0} e^{-v|t|/a} \cos(\omega t) \\ i \frac{B_1}{B_0} e^{-v|t|/a} \cos(\omega t) & -1 \end{pmatrix} \quad (9)$$

Porremo  $\hbar \omega_0 = \mu B_0$ ,  $\hbar \omega_1 = \mu B_1$ .

Lo stato iniziale e finale hanno energia

$$E_i = \frac{1}{2} \hbar \omega_0; \quad E_f = -\frac{1}{2} \hbar \omega_0$$

L'ampiezza di probabilità per passare dallo stato  $i$  allo stato  $f$  è

$$a_{fi} = -\frac{i}{\hbar} \int_{-\infty}^{\infty} e^{\frac{i}{\hbar}(E_f - E_i)} V_{fi}(t) dt = -\frac{i}{\hbar} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-i\omega_0 t} V_{21}(t) dt$$

Nel fare l'integrale possiamo limitarci al termine risonante ottenendo

$$a_{fi} = \frac{1}{4} \mu B_1 \frac{1}{\hbar} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-i\omega_0 t} e^{-v|t|/a} e^{i\omega t} dt = \frac{1}{4} \omega_1 \frac{2v/a}{(\omega - \omega_0)^2 + v^2/a^2} \quad (10)$$

e quindi per la probabilità

$$P_{i \rightarrow f} = \frac{\omega_1^2}{4} \frac{v^2}{a^2} \frac{1}{((\omega - \omega_0)^2 + v^2/a^2)^2} \quad (11)$$

Il risultato è una curva risonante per  $\omega = \omega_0$  quindi misurando la frequenza di risonanza si ha una misura del momento magnetico  $\mu$ . In prossimità della risonanza possiamo scrivere

$$((\omega - \omega_0)^2 + v^2/a^2)^2 \simeq \frac{v^4}{a^4} + 2(\omega - \omega_0)^2 \frac{v^2}{a^2} = 2 \frac{v^2}{a^2} \left( (\omega - \omega_0)^2 + \frac{v^2}{2a^2} \right)$$

quindi

$$P_{i \rightarrow f} = \frac{\omega_1^2}{8} \frac{1}{(\omega - \omega_0)^2 + \frac{v^2}{2a^2}} \quad (12)$$

che è una Lorentziana con larghezza

$$\Gamma = \sqrt{2} \frac{v}{a}$$

che dà l'ordine di grandezza l'incertezza sulla misura.

Attorno a  $x = b$  il campo magnetico è

$$B_1 e^{-|x-b|/a} \cos \omega t \rightarrow B_1 e^{-|vt-b|/a} \cos \omega t$$

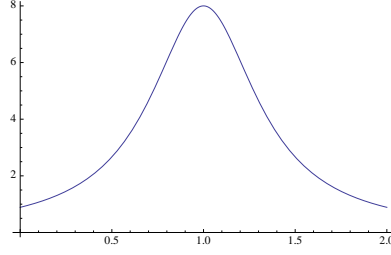


Figura 3:  $P_{i \rightarrow f}$  come funzione di  $\omega$ , misurato con un apparato

Per l'ampiezza (10) si ha

$$a_{fi}^{(1)} = \frac{\mu B_1}{4} \frac{1}{\hbar} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-i\omega_0 t} e^{-(|vt-b|/a)} e^{i\omega t} = \frac{\omega_1}{2} \frac{v/a}{(\omega - \omega_0)^2 + v^2/a^2} e^{i(\omega - \omega_0)b/v} \quad (13)$$

dove abbiamo spostato la variabile  $t = \tau + \frac{b}{v}$  nel calcolo. In presenza di due apparecchi a  $x = 0$  e a  $x = b$ , il risultato per  $a_{fi}^{(1)}$  è, all'ordine più basso in  $B_1$ , la semplice somma di (10) e (13):

$$a_{fi}^{(1)} = \frac{\omega_1}{2} \frac{v/a}{(\omega - \omega_0)^2 + v^2/a^2} (1 + e^{i(\omega - \omega_0)b/v}) \quad (14)$$

dove osserviamo effetti importanti dell'interferenza tra due ampiezze (tra il processo di spin flip dovuto al primo apparato e quello dovuto al secondo apparato).

$$P^{(2)} = \frac{\omega_1^2}{2} \frac{1}{(\omega - \omega_0)^2 + \frac{v^2}{2a^2}} \cos^2 \left( (\omega - \omega_0) \frac{b}{v} \right) \quad (15)$$

In generale per  $N$  apparati a distanza  $b$  fra di loro

$$A_{fi} = \sum_{n=0}^{N-1} e^{in(\omega - \omega_0)b/v} a_{fi} = \frac{e^{iN\delta\omega b/v} - 1}{e^{i\delta\omega b/v} - 1} a_{fi}$$

e quindi per la probabilità

$$P^{(N)} = \frac{\omega_1^2}{8} \frac{1}{(\omega - \omega_0)^2 + \frac{v^2}{2a^2}} \frac{\sin^2(N(\omega - \omega_0) \frac{b}{v})}{\sin^2((\omega - \omega_0) \frac{b}{v})} \quad (16)$$

*N.B.*, a questo ordine (al primo ordine in  $B_1$ ), non ci sono contributi in cui lo spin si inverte più di una volta. La parte risonante della curva (di larghezza  $\Gamma \sim v/a$ ) è suddivisa in frange di larghezza  $\delta\omega \sim v/(bN)$ , migliorando notevolmente la precisione della misura di  $\mu$ , come illustrato in Fig.3, Fig.4 e Fig.5.

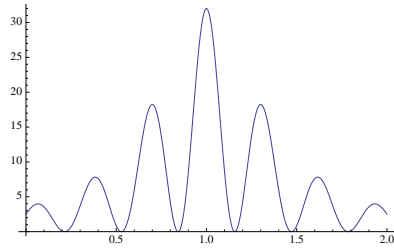


Figura 4:  $P_{i \rightarrow f}$  come funzione di  $\omega$ , misurato con due apparati

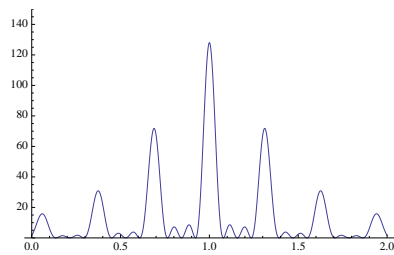


Figura 5:  $P_{i \rightarrow f}$  come funzione di  $\omega$ , misurato con quattro apparati